

コンピュータグラフィックス特論II

第3回 視点操作

九州工業大学 尾下 真樹

2021年度

0

視点操作

・視点操作

- 利用者が視点を操作して、仮想空間や物体を適切な位置・方向から見るための機能
- 適切な視点操作のインターフェースや実現方法は、アプリケーションによっても異なる
- 変換行列による、代表的な視点操作の実現方法



1

今日の内容

- ・前回のサンプルプログラムの視点処理(復習)
- ・視点操作のプログラム
- ・視点操作方法1(Dolly Mode)
 - 媒介変数を使う方法
 - 変換行列を直接更新する方法
- ・視点操作方法2(Scroll Mode)
- ・視点操作方法3(Walkthrough Mode)
- ・レポート課題

2

参考書

- ・最低限の関数の使い方は資料を用意
- ・OpenGLの定番の本(高い)
 - OpenGLプログラミングガイド(赤本), 12,000円
 - OpenGLリファレンスマニュアル(青本), 8,300円
 - ピアソン・エデュケーション出版
- ・グラフィックスS(システム創成3年前期) 演習資料
 - <http://www.cg.ces.kyutech.ac.jp/lecture/cg/>
 - OpenGLの使い方を段階的に学べるチュートリアル
 - OpenGLに不慣れな人は一通り試しておくことを推奨
- ・適当な入門書
 - 他にもOpenGLの入門書は多数ある

3

視点操作の方法

- ・既存のアプリケーションでよく使われている
代表的な視点操作方法
 - 方法1: 注視点の周囲を回るように視点を回転・移動 (Dolly Mode)
 - 方法2: 注視点に合わせて視点を平行移動、視点の向きは固定 (Scroll Mode)
 - 方法3: カメラを中心として視点を回転・移動 (Walkthrough Mode)

4

デモプログラム

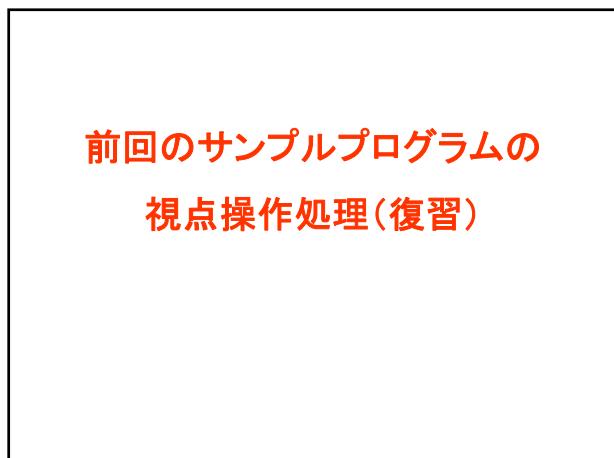
- ・視点操作
 - mキーで視点操作モードを切り替え
方法1(Dolly) → 方法2(Scroll) → 方法3 (Walkthrough) の順番で切り替わる
 - マウスの右ボタン・左ボタンダブルクリックで、各視点操作モードに応じて視点変更



5



6



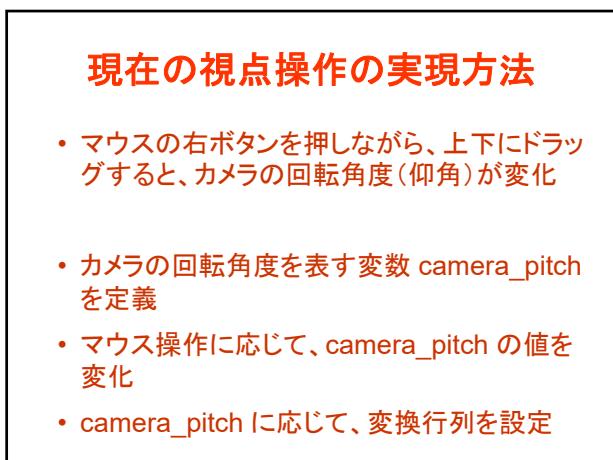
7



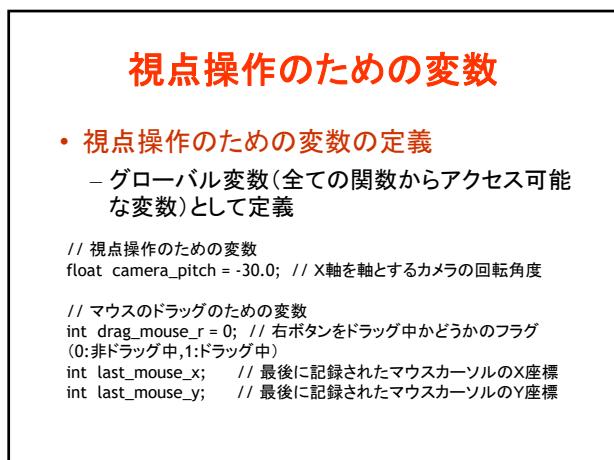
8



9

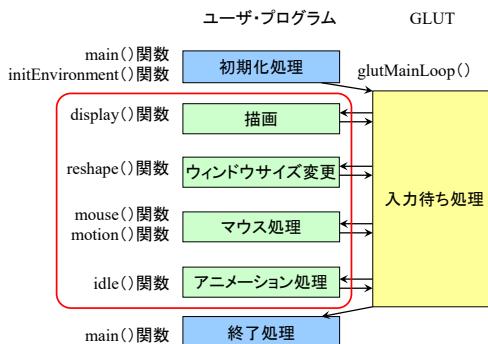


10



11

サンプルプログラムの構成(復習)



12

コールバック関数(1)(復習)

- 描画コールバック関数 `display()`**
 - 再描画が必要な時に呼ばれる
 - 本プログラムでは、変換行列の設定、地面と1枚のポリゴンの描画、を行っている
- サイズ変更コールバック関数 `reshape()`**
 - ウィンドウサイズ変更時に呼ばれる
 - 本プログラムでは、視界の設定、ビューポート変換の設定、を行っている

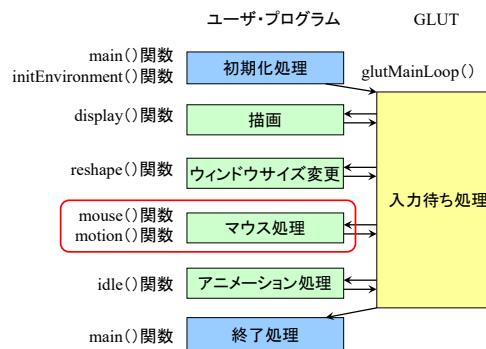
13

コールバック関数(2)(復習)

- マウスクリック・コールバック関数 `mouse()`**
 - マウスのボタンが押されたとき、離されたときに呼ばれる
 - 本プログラムでは、右ボタンの押下状態を記録
- マウスドラッグ・コールバック関数 `motion()`**
 - マウスがウィンドウ上でドラッグされたときに呼ばれる
 - 本プログラムでは、右ドラッグされたときに、視点の回転角度を変更
- アイドル・コールバック関数 `idle()`**
 - 処理が空いた時に定期的に呼ばれる
 - 本プログラムでは、現在は何の処理も行っていない

14

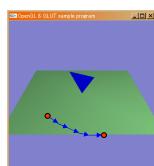
マウス操作時の処理



15

マウス操作時の処理

- マウス操作のコールバック関数**
 - `mouse()` 関数
 - マウスのボタンが、**押されたとき**、または、**離されたとき**に呼ばれる
 - `motion()` 関数
 - マウスのボタンが押された状態で、マウスが**動かされたとき**(**ドラッグ時**)に定期的に呼ばれる
 - ボタンが押されない状態で、マウスが動かされたときに呼ばれる関数もある(今回は使用しない)



16

マウス操作時の処理(クリック処理関数)

- 右ボタンがクリックされたことを記録**
 - 変数 `drag_mouse_r` に状態を格納

```

// マウスクリック時に呼ばれるコールバック関数
void mouse( int button, int state, int mx, int my )
{
    // 右ボタンが押されたらドラッグ開始のフラグを設定
    if ( (button == GLUT_RIGHT_BUTTON) && (state == GLUT_DOWN) )
        drag_mouse_r = 1;
    // 右ボタンが離されたらドラッグ終了のフラグを設定
    else if ( (button == GLUT_RIGHT_BUTTON) && (state == GLUT_UP) )
        drag_mouse_r = 0;

    // 現在のマウス座標を記録
    last_mouse_x = mx;
    last_mouse_y = my;
}

```

17

マウス操作時の処理(ドラッグ処理関数1)

- ドラッグされた距離に応じて視点を変更
 - 視点の仰角 camera_pitch を変化
 - 前回と今回のマウス座標の差から計算

```
void motion( int mx, int my )
{
    // 右ボタンのドラッグ中であれば、
    // マウスの移動量に応じて視点を回転する
    if ( drag_mouse_r == 1 )
    {
        // マウスの縦移動に応じてX軸を中心回転
        camera_pitch = ( my - last_mouse_y ) * 1.0;
        if ( camera_pitch < -90.0 )
            camera_pitch = -90.0;
        else if ( camera_pitch > 90.0 )
            camera_pitch = 90.0;
    }
    .....
}
```

18

マウス操作時の処理(ドラッグ処理関数2)

- 再描画の指示を行う

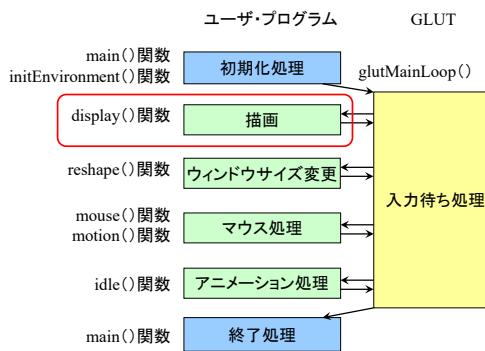
- 視点の仰角camera_pitch の変化に応じて、画面を再描画するため

```
// 今回のマウス座標を記録
last_mouse_x = mx;
last_mouse_y = my;

// 再描画の指示を出す
glutPostRedisplay();
```

19

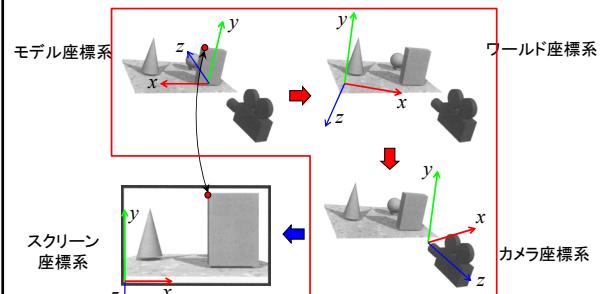
サンプルプログラムの構成



20

視野変換(復習)

- モデル座標系からカメラ座標系に変換



21

同次座標変換(復習)

- 同次座標変換
 - 4×4 行列の演算により、3次元空間における平行移動・回転・拡大縮小(アフィン変換)などの操作を統一的に実現
 - (x, y, z, w) の4次元座標値(同次座標)を扱う
 - 3次元座標値は $(x/w, y/w, z/w)$ で計算(通常は $w=1$)

$$\begin{pmatrix} R_{00}S_x & R_{01} & R_{02} \\ R_{10} & R_{11}S_y & R_{12} \\ R_{20} & R_{21} & R_{22}S_z \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} T_x \\ T_y \\ T_z \\ 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \\ w \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} x' \\ y' \\ z' \\ w' \end{pmatrix}$$

22

変換行列による座標変換(復習)

- 視野変換+射影変換

- アフィン変換(視野変換)+透視変換(射影変換)

- 最終的なスクリーン座標は $(x'/w', y'/w', z'/w')$ となる

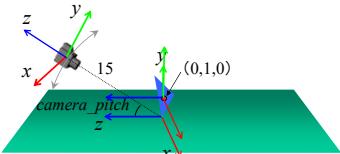
$$\begin{pmatrix} \frac{2n}{r-l} & 0 & \frac{r+l}{r-l} & 0 \\ 0 & \frac{2n}{t-b} & \frac{t+b}{t-b} & 0 \\ 0 & 0 & \frac{-(f+n)}{f-n} & \frac{-2fn}{f-n} \\ 0 & 0 & -1 & 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} R_{00}S_x & R_{01} & R_{02} & T_x \\ R_{10} & R_{11}S_y & R_{12} & T_y \\ R_{20} & R_{21} & R_{22}S_z & T_z \\ 0 & 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \\ 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} x' \\ y' \\ z' \\ w' \end{pmatrix}$$

↓
モデル座標系での頂点座標
↓
射影変換 (カメラ→スクリーン)
↓
視野変換 (モデル→カメラ)
↑
スクリーン座標系での頂点座標

23

サンプルプログラムの視野変換行列

- サンプルプログラムのシーン設定
 - カメラと水平面の角度(仰角)は camera_pitch
 - カメラと原点との距離は 15
 - ポリゴンを(0,1,0)の位置に描画



24

サンプルプログラムの視野変換行列

- モデル座標系 → カメラ座標系への変換行列

$$\begin{array}{c} \text{③} \\ \left[\begin{array}{ccc|ccccc} 1 & 0 & 0 & 0 & 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 0 & 0 & \cos(-\text{camera_pitch}) & -\sin(-\text{camera_pitch}) & 0 \\ 0 & 0 & 1 & -15 & 0 & \sin(-\text{camera_pitch}) & \cos(-\text{camera_pitch}) & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 & 0 & 0 & 0 & 1 \end{array} \right] \end{array} \quad \begin{array}{c} \text{②} \\ \left[\begin{array}{ccc|ccccc} 1 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 0 & 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 0 & 0 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 & 0 & 0 & 0 & 1 \end{array} \right] \end{array} \quad \begin{array}{c} \text{①} \\ \left[\begin{array}{ccc|cc} x & y & z & 1 \\ x' & y' & z' & 1 \\ 1 & 1 & 1 & 1 \end{array} \right] \end{array}$$

ワールド座標系 → カメラ座標系 モデル座標系 → ワールド座標系

- x軸周りの回転
- 2つの平行移動変換の位置に注意
 - 原点から15離れるということは、回転後の座標系でカメラを後方(z軸)に15下げる同じこと

25

サンプルプログラムの変換行列の設定

- 描画処理(display())関数
 - // 変換行列を設定(ワールド座標系 → カメラ座標系)
glMatrixMode(GL_MODELVIEW);
glLoadIdentity();
 - ③ glTranslatef(0.0, 0.0, -15.0);
 - ② glRotatef(-camera_pitch, 1.0, 0.0, 0.0);
 - // 地面を描画(ワールド座標系で頂点位置を指定)
.....
 - // 変換行列を設定(モデル座標系 → カメラ座標系)
① glTranslatef(0.0, 1.0, 0.0);
 - // ポリゴンを描画(モデル座標系で頂点位置を指定)
.....

26

視点操作のプログラム

視点操作の方法

- 既存のアプリケーションでよく使われている、代表的な視点操作の方法を実現
 - 方法1：注視点の周囲を回るように視点が回転・移動 (Dolly Mode)
 - 方法2：注視点に合わせて視点が平行移動、視点の向きは固定 (Scroll Mode)
 - 方法3：カメラを中心回るように視点が回転・移動 (Walkthrough Mode)

28

デモプログラム

- 視点操作のデモプログラム
 - mキーで視点操作モードを切り替え
方法1(Dolly) → 方法2(Scroll) → 方法3 (Walkthrough) の順番で切り替わる
 - マウスの右ボタン・左ボタンダブルクリックで、各視点操作モードに応じて視点変更



29



30

サンプルプログラム

- `view_sample.cpp`
 - デモプログラムのもとになるプログラム
 - 全体の枠組みや一部の視点操作のみ実装済み
 - 残りの視点操作は、各自で実装する
(レポート課題)

31

視野変換行列の変更方法

- **方法1: 媒介変数を利用(変換行列を設定)**
 - 視点情報を媒介変数で管理する
 - 描画時に、媒介変数にもとづき、変換行列を設定
- **方法2: 変換行列を直接更新**
 - 視点情報を変換行列で管理する
 - 操作時に、変化分を適用し、変換行列を更新
 - どちらの方法でも、同じ視点移動を実現可能
 - 視点操作方法によってやりやすい方法が異なる

32

視点操作の実現方法

	媒介変数	直接更新
方法1: Dolly	サンプル	サンプル
方法2: Scroll	レポート課題	レポート課題
方法3: Walkthrough	レポート課題	レポート課題

33

サンプルプログラム(1)

- グローバル変数(視点操作パラメタ)
 - 全視点操作方法に使用する共通のパラメタ
 - 視点操作方法によっては変更しないパラメタもある

```
// 視点操作パラメタ
float view_center_x; // 注視点の位置 x
float view_center_y; // 注視点の位置 y
float view_center_z; // 注視点の位置 z
float view_yaw; // 視点の方位角 α
float view_pitch; // 視点の仰角 β
float view_distance; // 視点と注視点の距離 d
```

$$\begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & -d \\ 0 & 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & \cos(-\beta) & -\sin(-\beta) & 0 \\ 0 & \sin(-\beta) & \cos(-\beta) & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} \cos(-\alpha) & 0 & \sin(-\alpha) & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 0 \\ -\sin(-\alpha) & 0 & \cos(-\alpha) & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & x \\ 0 & 1 & 0 & y \\ 0 & 0 & 1 & z \\ 0 & 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}$$

34

サンプルプログラム(2)

- グローバル変数(視点操作モード)

```
// 視点操作モード
enum ViewControlModeEnum
{
    VIEW_DOLLY_PARAM, // Dollyモード(媒介変数)
    VIEW_DOLLY_DIRECT, // Dollyモード(直接更新)
    VIEW_SCROLL_PARAM, // Scrollモード(媒介変数)
    VIEW_SCROLL_DIRECT, // Scrollモード(直接更新)
    VIEW_WALKTHROUGH_PARAM, // Walkthroughモード(媒介変数)
    VIEW_WALKTHROUGH_DIRECT, // Walkthroughモード(直接更新)
    NUM_VIEW_CONTROL_MODES // 視点操作モードの種類数
};

// 現在の視点操作モード
ViewControlModeEnum mode = VIEW_DOLLY_PARAM;
```

35

サンプルプログラム(3)

- 視点操作関連の関数
 - 視点の初期化
 - void InitView()
 - プログラム開始時、モード切替時に呼ばれる
 - 視点パラメタに応じて変換行列を更新
 - void UpdateViewMatrix()
 - 描画処理の最初に呼ばれる
 - 操作に応じて視点パラメタ or 変換行列を更新
 - void UpdateView(...)
 - マウス操作時に呼ばれる

36

サンプルプログラム(4)

- 各視点操作の実現方法
- 方法1: 媒介変数を利用(変換行列を設定)
 - UpdateView()関数で、マウス操作に応じて媒介変数を更新
 - UpdateViewMatrix()関数で、媒介変数にもとづいて変換行列を設定(描画時に行列を設定)
- 方法2: 変換行列を直接更新
 - UpdateView()関数で、マウス操作に応じて変換行列を直接更新(マウス操作時に行列を設定)

37

サンプルプログラム(5)

- 操作に応じて視点パラメタ or 変換行列を更新
 - void UpdateView(int delta_mouse_right_x, int delta_mouse_right_y, int delta_mouse_left_x, int delta_mouse_left_y)
 - マウス操作を引数として受け取る
 - 右ドラッグ中の左右のマウス移動量
 - 右ドラッグ中の上下のマウス移動量
 - 左ドラッグ中の左右のマウス移動量
 - 左ドラッグ中の上下のマウス移動量
 - 媒介変数を使ったモード中は、視点操作パラメタを更新
 - 直接更新を使ったモード中は、変換行列を更新

38

サンプルプログラム(6)

- 6通りの各操作方法に対応する処理を記述

```
void UpdateView( int delta_mouse_right_x, int delta_mouse_right_y,
                  int delta_mouse_left_x, int delta_mouse_left_y )
{
    // 視点パラメタを更新(Dollyモード・媒介変数)
    if ( mode == VIEW_DOLLY_PARAM )
    {
        .....(視点操作パラメタを更新)
    }
    // 視点パラメタを更新(Scrollモード・媒介変数)
    if ( mode == VIEW_SCROLL_PARAM )
    {
        .....(視点操作パラメタを更新)
    }
    .....
    // 変換行列を更新(Walkthroughモード・直接更新)
    if ( mode == VIEW_WALKTHROUGH_DIRECT )
    {
        .....(変換行列を更新)
    }
}
```

39

サンプルプログラム(7)

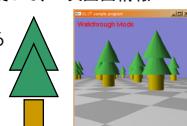
- 視点パラメタに応じて変換行列を更新
 - 決まった処理なので、変更の必要はない

```
void UpdateViewMatrix()
{
    // 視点パラメタを使った操作時のみ変換行列を更新
    if ( ( mode == VIEW_DOLLY_PARAM ) ||
         ( mode == VIEW_SCROLL_PARAM ) ||
         ( mode == VIEW_WALKTHROUGH_PARAM ) )
    {
        glMatrixMode( GL_MODELVIEW );
        glLoadIdentity();
        glTranslatef( 0.0, 0.0, -view_distance );
        glRotatef( -view_pitch, 1.0, 0.0, 0.0 );
        glRotatef( -view_yaw, 0.0, 1.0, 0.0 );
        glTranslatef( -view_center_x, -view_center_y, -view_center_z );
    }
}
```

40

シーン描画

- 視点の変化が分かりやすいように、ランダムに配置した木を描画
- OpenGL の円柱を描画する関数を使うことで、木のような物体を簡単に描画できる
 - gluCylinder(quad, 上の半径, 下の半径, 長さ, 横方向分割数, 縦方向分割数)
 - あらかじめ gluNewQuadric() 関数を使って、二次曲面情報(quad)を作成する必要がある
 - 片方の半径を 0 にすると円すいになる
 - 3つの円柱+円すいとして描画
- 詳細はプログラムを参照



41

視点操作方法1 (Dolly Mode)

42

視点操作の実現方法

	媒介変数	直接更新
方法1: Dolly	サンプル	サンプル
方法2: Scroll	レポート課題	レポート課題
方法3: Walkthrough	レポート課題	レポート課題

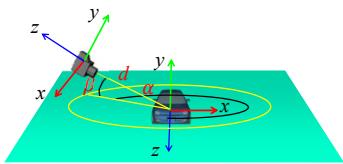
43

視野変換行列

• Dolly Mode での視野変換行列

– 視点操作パラメタ

- 視点の方位角(view_yaw) α
- 視点の仰角(view_pitch) β
- 視点と注視点の距離(view_distance) d



44

視野変換行列

• Dolly Mode での視野変換行列

– 視点操作パラメタ

- 視点の方位角(view_yaw) α
- 視点の仰角(view_pitch) β
- 視点と注視点の距離(view_distance) d

$$\begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & -d \\ 0 & 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & \cos(-\beta) & -\sin(-\beta) & 0 \\ 0 & \sin(-\beta) & \cos(-\beta) & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} \cos(-\alpha) & 0 & \sin(-\alpha) & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 0 \\ -\sin(-\alpha) & 0 & \cos(-\alpha) & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}$$

- Y軸周りの回転の後に、X軸周りの回転をかける
- 2つの回転の後に、Z軸方向の平行移動をかける

45

媒介変数による変換行列の設定

• 媒介変数を利用した変換行列の設定

– Dolly Mode は、こちらの方が簡単

– マウス操作に応じて、視点操作パラメタを更新

- 視点の方位角(view_yaw) α
- 視点の仰角(view_pitch) β
- 視点と注視点の距離(view_distance) d

– 視点操作パラメタにもとづき、変換行列を設定

$$\begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & -d \\ 0 & 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & \cos(-\beta) & -\sin(-\beta) & 0 \\ 0 & \sin(-\beta) & \cos(-\beta) & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} \cos(-\alpha) & 0 & \sin(-\alpha) & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 0 \\ -\sin(-\alpha) & 0 & \cos(-\alpha) & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}$$

46

プログラム(1)

```
void UpdateView( int delta_mouse_right_x, int delta_mouse_right_y,
                  int delta_mouse_left_x, int delta_mouse_left_y )
{
    // 視点パラメタを更新(Dollyモード・媒介変数)
    if ( mode == VIEW_DOLLY_PARAM )
    {
        // 横方向の右ボタンダラッグに応じて、視点を水平方向に回転
        if ( delta_mouse_right_x != 0 )
        {
            ....①
        }
        // 縦方向の右ボタンダラッグに応じて、視点を上下方向に回転
        if ( delta_mouse_right_y != 0 )
        {
            ....②
        }
        // 縦方向の左ボタンダラッグに応じて、視点と注視点の距離を変更
        if ( delta_mouse_left_y != 0 )
        {
            ....③
        }
    }
};
```

47

プログラム(2)

```
// 横方向の右ボタンドラッグに応じて、視点を水平方向に回転
if ( delta_mouse_right_x != 0 )
{
    view_yaw += delta_mouse_right_x * 1.0;

    // パラメタの値が所定の範囲を超えないように修正
    if ( view_yaw < 0.0 )
        view_yaw += 360.0;
    else if ( view_yaw > 360.0 )
        view_yaw = 360.0;
}

// 縦方向の右ボタンドラッグに応じて、視点を上下方向に回転
if ( delta_mouse_right_y != 0 )
{
    view_pitch -= delta_mouse_right_y * 1.0;

    // パラメタの値が所定の範囲を超えないように修正
    if ( view_pitch < -90.0 )
        view_pitch = -90.0;
    else if ( view_pitch > -2.0 )
        view_pitch = -2.0;
}
```

水平方向の角度の範囲に関しては、0~360 の範囲で連続するよう修正する
例えば、角度変更の結果、値が -15 になったときには、0~360 の範囲で同じ向きを表す 345 になるようにする

上下方向の角度の範囲に関しては、-90 ~ -2 の範囲で止まるよう修正する

48

プログラム(3)

```
// 縦方向の左ボタンドラッグに応じて、視点と注視点の距離を変更
if ( delta_mouse_left_y != 0 )
{
    view_distance += delta_mouse_left_y * 0.2;

    // パラメタの値が所定の範囲を超えないように修正
    if ( view_distance < 5.0 )
        view_distance = 5.0;
}
```

49

視点操作の実現方法

	媒介変数	直接更新
方法1: Dolly	サンプル	サンプル
方法2: Scroll	レポート課題	レポート課題
方法3: Walkthrough	レポート課題	レポート課題

50

変換行列を直接更新する方法(1)

・ 変換行列を直接更新する方法

- 起動時に初期状態で変換行列を初期化

- マウス操作に応じて、適切な変換行列をかける

$$\begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & -d \\ 0 & 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & \cos(-\beta) & -\sin(-\beta) & 0 \\ 0 & \sin(-\beta) & \cos(-\beta) & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} \cos(-\alpha) & 0 & \sin(-\alpha) & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 0 \\ -\sin(-\alpha) & 0 & \cos(-\alpha) & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} R_{00} & R_{01} & R_{02} & T_x \\ R_{10} & R_{11} & R_{12} & T_y \\ R_{20} & R_{21} & R_{22} & T_z \\ 0 & 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}$$

51

変換行列を直接更新する方法(2)

・ 変換行列を直接更新する方法

- 起動時に初期状態で変換行列を初期化
- マウス操作に応じて、適切な変換行列をかける
 - ・ 元の計算式の適切な箇所に変換行列を加える
 - ・ $\Delta\alpha$ …③④のどちらかに、回転行列を挿入
 - ・ $\Delta\beta$ …②③のどちらかに、回転行列を挿入
 - ・ $\Delta\alpha$ …①②のどちらかに、平行行列を挿入

$$\begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & -d \\ 0 & 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & \cos(-\beta) & -\sin(-\beta) & 0 \\ 0 & \sin(-\beta) & \cos(-\beta) & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} \cos(-\alpha) & 0 & \sin(-\alpha) & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 0 \\ -\sin(-\alpha) & 0 & \cos(-\alpha) & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \quad \text{①} \quad \text{②} \quad \text{③} \quad \text{④}$$

52

プログラム(1)

```
void UpdateView( int delta_mouse_right_x, int delta_mouse_right_y,
                 int delta_mouse_left_x, int delta_mouse_left_y )
{
    .....
    // 変換行列を更新(Dollyモード・直接更新)
    if ( mode == VIEW_DOLLY_DIRECT )
    {
        // 横方向の右ボタンドラッグに応じて、視点を水平方向に回転
        if ( delta_mouse_right_x != 0 )
        {
            ..... Δα を適用
        }
        // 縦方向の右ボタンドラッグに応じて、視点を上下方向に回転
        if ( delta_mouse_right_y != 0 )
        {
            ..... Δβ を適用
        }
        // 縦方向の左ボタンドラッグに応じて、視点と注視点の距離を変更
        if ( delta_mouse_left_y != 0 )
        {
            ..... Δd を適用
        }
    }
    .....
}
```

53

変換行列を直接更新する方法(3)

・視点の仰角の変化 $\Delta\alpha$

- 現在の変換行列に右側から回転変換をかける
(④の位置に回転行列を挿入)

$$\begin{array}{c} \left(\begin{array}{cccc} 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & -d \\ 0 & 0 & 0 & 1 \end{array}\right) \textcircled{1} \quad \left(\begin{array}{cccc} 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & \cos(-\beta) & -\sin(-\beta) & 0 \\ 0 & \sin(-\beta) & \cos(-\beta) & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \end{array}\right) \textcircled{2} \quad \left(\begin{array}{cccc} \cos(-\alpha) & 0 & \sin(-\alpha) & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 0 \\ -\sin(-\alpha) & 0 & \cos(-\alpha) & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \end{array}\right) \textcircled{3} \quad \left(\begin{array}{cccc} \cos(-\alpha) & 0 & \sin(-\alpha) & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 0 \\ -\sin(-\alpha) & 0 & \cos(-\alpha) & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \end{array}\right) \textcircled{4} \\ \textcircled{1} \quad \textcircled{2} \quad \textcircled{3} \quad \textcircled{4} \end{array}$$

$$\left(\begin{array}{cccc} R_{00} & R_{01} & R_{02} & T_x \\ R_{10} & R_{11} & R_{12} & T_y \\ R_{20} & R_{21} & R_{22} & T_z \\ 0 & 0 & 0 & 1 \end{array}\right) \left(\begin{array}{cccc} \cos(-\Delta\alpha) & 0 & \sin(-\Delta\alpha) & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 0 \\ -\sin(-\Delta\alpha) & 0 & \cos(-\Delta\alpha) & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \end{array}\right)$$

54

プログラム(2)

・視点を水平方向に回転($\Delta\alpha$)

```
// 横方向の右ボタンダラッグに応じて、視点を水平方向に回転
if (delta_mouse_right_x != 0)
{
    // 視点の水平方向の回転量を計算
    float delta_yaw = delta_mouse_right_x * 1.0;

    // 現在の変換行列の右側に、今回の回転変換をかける
    glMatrixMode(GL_MODELVIEW);
    glRotatef(delta_yaw, 0.0, 1.0, 0.0);
}
```

55

変換行列を直接更新する方法(4)

・視点と注視点の距離の変化 Δd

- 現在の変換行列に左側から平行移動をかける
(①の位置に平行移動行列を挿入)

$$\begin{array}{c} \left(\begin{array}{cccc} 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & -d \\ 0 & 0 & 0 & 1 \end{array}\right) \textcircled{1} \quad \left(\begin{array}{cccc} 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & \cos(-\beta) & -\sin(-\beta) & 0 \\ 0 & \sin(-\beta) & \cos(-\beta) & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \end{array}\right) \textcircled{2} \quad \left(\begin{array}{cccc} \cos(-\alpha) & 0 & \sin(-\alpha) & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 0 \\ -\sin(-\alpha) & 0 & \cos(-\alpha) & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \end{array}\right) \textcircled{3} \quad \left(\begin{array}{cccc} \cos(-\alpha) & 0 & \sin(-\alpha) & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 0 \\ -\sin(-\alpha) & 0 & \cos(-\alpha) & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \end{array}\right) \textcircled{4} \\ \textcircled{1} \quad \textcircled{2} \quad \textcircled{3} \quad \textcircled{4} \end{array}$$

56

変換行列を直接更新する方法(5)

・視点と注視点の距離の変化 Δd

- 現在の変換行列に左側から平行移動をかける
(①の位置に平行移動行列を挿入)
- 現在の変換行列に左からかけることはできないため、

– 現在の変換行列 M を記録した上で、単位行列に初期化
– ①の位置に Δd の変換行列をかける
– その右から、記録しておいた変換行列 M をかける

$$\left(\begin{array}{cccc} 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & -\Delta d \\ 0 & 0 & 0 & 1 \end{array}\right) \left(\begin{array}{cccc} R_{00} & R_{01} & R_{02} & T_x \\ R_{10} & R_{11} & R_{12} & T_y \\ R_{20} & R_{21} & R_{22} & T_z \\ 0 & 0 & 0 & 1 \end{array}\right) M$$

57

プログラム(3)

・視点と注視点の距離を変更(Δd)

```
// 橫方向の左ボタンダラッグに応じて、視点と注視点の距離を変更
if (delta_mouse_left_y)
{
    // 視点と注視点の距離の変化量を計算
    float delta_dist = delta_mouse_left_y * 1.0;

    // 現在の変換行列(カメラの向き)を取得
    float m[16];
    glGetFloatv(GL_MODELVIEW_MATRIX, m);

    // 変換行列を初期化して、カメラ移動分の
    // 平行移動行列を設定
    glMatrixMode(GL_MODELVIEW);
    glLoadIdentity();
    glTranslatef(0.0, 0.0, -delta_dist);

    // 右からこれまでの変換行列をかける
    glMultMatrixf(m);
}
```

OpenGLに現在設定されている
 変換行列を取得
 (16次元の配列に 4×4 行列の
 各要素が格納される)

$$\begin{pmatrix} 0 & 4 & 8 & 12 \\ 1 & 5 & 9 & 13 \\ 2 & 6 & 10 & 14 \\ 3 & 7 & 11 & 15 \end{pmatrix}$$

58

変換行列を直接更新する方法(6)

・視点の方位角の変化 $\Delta\beta$

- やや複雑になる
- ②の位置に回転行列を挿入

$$\begin{array}{c} \left(\begin{array}{cccc} 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & -d \\ 0 & 0 & 0 & 1 \end{array}\right) \textcircled{1} \quad \left(\begin{array}{cccc} 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & \cos(-\beta) & -\sin(-\beta) & 0 \\ 0 & \sin(-\beta) & \cos(-\beta) & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \end{array}\right) \textcircled{2} \quad \left(\begin{array}{cccc} \cos(-\alpha) & 0 & \sin(-\alpha) & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 0 \\ -\sin(-\alpha) & 0 & \cos(-\alpha) & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \end{array}\right) \textcircled{3} \quad \left(\begin{array}{cccc} \cos(-\alpha) & 0 & \sin(-\alpha) & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 0 \\ -\sin(-\alpha) & 0 & \cos(-\alpha) & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \end{array}\right) \textcircled{4} \\ \textcircled{1} \quad \textcircled{2} \quad \textcircled{3} \quad \textcircled{4} \end{array}$$

59

変換行列を直接更新する方法(7)

- 視点の方位角の変化 $\Delta\beta$

- 現在の変換行列から左側の平行移動成分を取得
- 行列全体で平行移動はここだけなので、簡単に取得可
- 現在の変換行列の左側の平行移動成分をキャンセル(X)
- 左から、最初に取得した平行移動成分(Z)、今回
の回転変換(Y)と、元の変換行列の平行移動成
分をキャンセルしたもの(X)を順番にかける

$$\begin{pmatrix} R_{00} & R_{01} & R_{02} & T_x \\ R_{10} & R_{11} & R_{12} & T_y \\ R_{20} & R_{21} & R_{22} & T_z \\ 0 & 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \xrightarrow{\text{①}} \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & T_x \\ 0 & 1 & 0 & T_y \\ 0 & 0 & 1 & T_z \\ 0 & 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & \cos(-\Delta\beta) & -\sin(-\Delta\beta) & 0 \\ 0 & \sin(-\Delta\beta) & \cos(-\Delta\beta) & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} R_{00} & R_{01} & R_{02} & 0 \\ R_{10} & R_{11} & R_{12} & 0 \\ R_{20} & R_{21} & R_{22} & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}$$

60

プログラム(4)

- 視点を上下方向に回転($\Delta\beta$)

```
// 縦方向の右ボタンダラッグに応じて、視点を上下方向に回転
if (delta_mouse_right_y != 0)
{
    // 視点の上下方向の回転量を計算
    float delta_pitch = delta_mouse_right_y * 1.0;

    // 現在の変換行列を取得
    float m[16];
    glGetFloatv(GL_MODELVIEW_MATRIX, m);

    // 現在の変換行列の平行移動成分を記録
    float tx, ty, tz;
    tx = m[12]; ty = m[13]; tz = m[14];

    // 現在の変換行列の平行移動成分を0にする
    m[12] = 0.0f; m[13] = 0.0f; m[14] = 0.0f;
    ....
}
```

$$\begin{pmatrix} 0 & 4 & 8 & 12 \\ 1 & 5 & 9 & 13 \\ 2 & 6 & 10 & 14 \\ 3 & 7 & 11 & 15 \end{pmatrix}$$

現在の変換行列から、
左側の平行移動成分
を取得

現在の変換行列から、
左側の平行移動成分
をキャンセル

61

プログラム(5)

- 視点を上下方向に回転($\Delta\beta$)(続き)

```
// 変換行列を初期化
glMatrixMode(GL_MODELVIEW);
glLoadIdentity();

// カメラの平行移動行列を設定
① glTranslatef(tx, ty, tz);

// 右側に、今回の回転変換をかける
② glRotatef(delta_pitch, 1.0, 0.0, 0.0);

// さらに、右側に、もとの変換行列から平行移動成分をとり除いたものをかける
③ glMultMatrixf(m);
```

$$\begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & -d \\ 0 & 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \xrightarrow{\text{①}} \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & \cos(-\Delta\beta) & -\sin(-\Delta\beta) & 0 \\ 0 & \sin(-\Delta\beta) & \cos(-\Delta\beta) & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \xrightarrow{\text{②}} \begin{pmatrix} R_{00} & R_{01} & R_{02} & 0 \\ R_{10} & R_{11} & R_{12} & 0 \\ R_{20} & R_{21} & R_{22} & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \xrightarrow{\text{③}}$$

62

注意点1

- 変換行列を直接更新する方法の注意点

- そのままでは、回転可能範囲や移動可能範囲などを制限するのは困難
 - これらの範囲の制限を加えるためには、変換行列から媒介変数を計算し、媒介変数を使って範囲を制限する必要がある

63

注意点2

- 変換行列を直接更新する方法の注意点

- 毎回、微少な回転行列をかけていくと、計算誤差の蓄積により、行列が歪んでくることがある
 - 回転成分の各ベクトルの長さが1、互いに直交してい
る状態にならなくなる

$$\begin{pmatrix} R_{00} & R_{01} & R_{02} & T_x \\ R_{10} & R_{11} & R_{12} & T_y \\ R_{20} & R_{21} & R_{22} & T_z \\ 0 & 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}$$

- 定期的に回転成分の正規化が必要
 - 長さ1に正規化、外積計算により直交ベクトルを計算

64

視点操作の実現方法

	媒介変数	直接更新
方法1: Dolly	サンプル	サンプル
方法2: Scroll	レポート課題	レポート課題
方法3: Walkthrough	レポート課題	レポート課題

65

レポートの視点操作の実装

- 方法2(Scroll Mode)の変換行列
 - 媒介変数による方法の方が簡単
- 方法3(Walkthrough Mode)の変換行列
 - 変換行列を直接更新する方法の方が簡単
- 以降の説明を参考に、これらの視点操作方法を実装して、レポート課題として提出すること

66

視点操作方法2 (Scroll Mode)

67

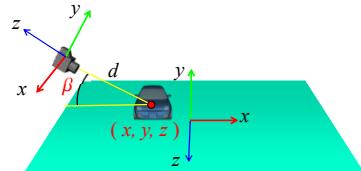
視点操作の実現方法

	媒介変数	直接更新
方法1: Dolly	サンプル	サンプル
方法2: Scroll	レポート課題	レポート課題
方法3: Walkthrough	レポート課題	レポート課題

68

視野変換行列

- Scroll Mode の視野変換行列
 - 視点操作パラメタ
 - 視点の仰角(view_pitch) β
 - 注視点の水平位置(view_center_x|z) x, z
 - 視点と注視点の距離 d , 注視点の垂直位置 y は固定値



69

視野変換行列

- Scroll Mode の視野変換行列
 - 視点操作パラメタ
 - 視点の仰角(view_pitch) β
 - 注視点の水平位置(view_center_x|z) x, z
 - 視点と注視点の距離 d , 注視点の垂直位置 y は固定値

$$\begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & -d \\ 0 & 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & \cos(-\beta) & -\sin(-\beta) & 0 \\ 0 & \sin(-\beta) & \cos(-\beta) & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & x \\ 0 & 1 & 0 & y \\ 0 & 0 & 1 & z \\ 0 & 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}$$

カメラ座標系での移動
(回転変換は影響しない)

ワールド座標系での移動
(回転変換が影響する)

70

媒介変数による方法

- 視点の仰角 β
 - 視点操作方法1(Dolly Mode)と同様、上下方向の回転角度 β を変化させれば良い
 - 範囲の制限も適用する
- 注視点の水平位置 x, z
 - 方位角が変化しないと仮定すると(ワールド座標系とカメラ座標系の水平方向の向きが一致する)仮定すると、簡単に実現できる
 - 横方向のマウス移動量に応じて x を、前後方向のマウス移動量に応じて z を変化させる
 - 方位角の変化も考慮する場合は、視点操作3を参照

71

プログラム

```

void UpdateView( int delta_mouse_right_x, int delta_mouse_right_y,
                 int delta_mouse_left_x, int delta_mouse_left_y )
{
    // 視点パラメタを更新(Scrollモード・媒介変数)
    if ( mode == VIEW_SCROLL_PARAM )
    {
        // 縦方向の右ボタンダラッグに応じて、視点を上下方向に回転
        if ( delta_mouse_right_y != 0 )
        {
            // 視点操作方法1(Dolly Mode)と同じ
        }

        // 左ボタンダラッグに応じて、視点を前後左右に移動(ワールド座標系を基準とした前後左右)
        if ( ( delta_mouse_left_x != 0 ) || ( delta_mouse_left_y != 0 ) )
        {
            view_center_x += ?; // 左右方向の移動を加算
            view_center_z += ?; // 前後方向の移動を加算
        }
    }
}

```

前の説明を参考に、どのような処理を記述すれば良いかを考える

72

視点操作の実現方法

	媒介変数	直接更新
方法1: Dolly	サンプル	サンプル
方法2: Scroll	レポート課題	レポート課題
方法3: Walkthrough	レポート課題	レポート課題

73

変換行列を直接更新する方法(1)

- 注視点の水平位置 $\Delta x, \Delta z$
 - 現在の変換行列に右側から平行移動をかける
(④の位置に平行移動行列を挿入)
 - 視点の仰角 $\Delta\beta$
 - 右または左の平行移動成分をキャンセルして、回転行列をかける
(②または③の位置に回転移動行列を挿入)
- $$\begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & -d \\ 0 & 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & \cos(-\beta) & -\sin(-\beta) & 0 \\ 0 & \sin(-\beta) & \cos(-\beta) & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & x \\ 0 & 1 & 0 & y \\ 0 & 0 & 1 & z \\ 0 & 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}$$
- (1) (2) (3) (4)

74

変換行列を直接更新する方法(2)

- 注視点の水平位置 $\Delta x, \Delta z$
 - 現在の変換行列に右側から平行移動をかける
(④の位置に平行移動行列を挿入)

$$\begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & -d \\ 0 & 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & \cos(-\beta) & -\sin(-\beta) & 0 \\ 0 & \sin(-\beta) & \cos(-\beta) & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & x \\ 0 & 1 & 0 & y \\ 0 & 0 & 1 & z \\ 0 & 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}$$

(1) (2) (3) (4)

$$\begin{pmatrix} R_{00} & R_{01} & R_{02} & T_x \\ R_{10} & R_{11} & R_{12} & T_y \\ R_{20} & R_{21} & R_{22} & T_z \\ 0 & 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & \Delta x \\ 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & \Delta z \\ 0 & 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}$$

M

75

変換行列を直接更新する方法(3)

- 視点の仰角 $\Delta\beta$
 - 右または左の平行移動成分をキャンセルして、回転行列をかける
(②または③の位置に平行移動行列を挿入)
 - 左の平行移動成分をキャンセルする方法(②の位置に平行移動行列を挿入)を用いる場合
 - 今回は視点と注視点の距離 d は固定値であるため、左の平行移動成分を容易にキャンセルできる

$$\begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & -d \\ 0 & 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & \cos(-\beta) & -\sin(-\beta) & 0 \\ 0 & \sin(-\beta) & \cos(-\beta) & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & x \\ 0 & 1 & 0 & y \\ 0 & 0 & 1 & z \\ 0 & 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}$$

(1) (2) (3) (4)

76

変換行列を直接更新する方法(4)

- 視点の仰角 $\Delta\beta$
 - 現在の変換行列(**M**)を取得
 - 視点と注視点の距離を離す平行移動(**Z**)
 - 今回の回転変換($\Delta\beta$)(**Y**)
 - 元の変換行列の視点と注視点を離す平行移動(**X**)を打ち消すための平行移動(**X**)
 - 元の変換行列(**M**)

$$\begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & -d \\ 0 & 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & \cos(-\Delta\beta) & -\sin(-\Delta\beta) & 0 \\ 0 & \sin(-\Delta\beta) & \cos(-\Delta\beta) & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & +d \\ 0 & 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} R_{00} & R_{01} & R_{02} & T_x \\ R_{10} & R_{11} & R_{12} & T_y \\ R_{20} & R_{21} & R_{22} & T_z \\ 0 & 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}$$

Z **Y** **X** **M**

77

プログラム(1)

```

void UpdateView( int delta_mouse_right_x, int delta_mouse_right_y,
                 int delta_mouse_left_x, int delta_mouse_left_y )
{
    // 視点パラメタを更新(Scrollモード・直接更新)
    if ( mode == VIEW_SCROLL_DIRECT )
    {
        // 左ボタンダラッグに応じて、視点を前後左右に移動(ワールド座標系を基準として前後左右に移動)
        if ( (delta_mouse_left_x != 0) || (delta_mouse_left_y != 0) )
        {
            // 左右の移動量、前後の移動量を設定
            float dx = ?;
            float dz = ?;

            // 現在の変換行列の右側に、今回の平行移動をかける。
            // 右側に平行移動をかけると、注視点位置が変化する。
            view_center_x += dx;
            view_center_z += dz;
        }

        // 変換行列とは別に、注視点の位置を表すパラメタも更新する
        // (注視点の位置にオブジェクトを描画するため)
        view_center_x += dx;
        view_center_z += dz;
    }
}

```

78

プログラム(2)

```

// 縦方向の右ボタンダラッグに応じて、視点を上下方向に回転
if ( delta_mouse_right_y != 0 )
{
    // 視点の上下方向の回転量を計算
    float delta_pitch = delta_mouse_right_y * 1.0;

    // 現在の変換行列を取得
    float m[16];
    glGetFloatv( GL_MODELVIEW_MATRIX, m );

    // 変換行列を初期化
    glMatrixMode(GL_MODELVIEW);
    glLoadIdentity();

    // 変換行列を更新
    ?
}

// 前の説明を参考に、どのような処理を記述すれば良いかを考える

```

79

視点操作方法3 (Walkthrough Mode)

80

視点操作の実現方法

	媒介変数	直接更新
方法1: Dolly	サンプル	サンプル
方法2: Scroll	レポート課題	レポート課題
方法3: Walkthrough	レポート課題	レポート課題

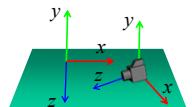
81

視野変換行列

• Walkthrough Mode の変換行列

- 視点操作パラメタ

- 視点の方位角(view_yaw) α
- 視点の水平位置($\text{view_center}_x | z$) x, z
- 視点の垂直位置 y は固定値



$$\begin{pmatrix} \cos(-\alpha) & 0 & \sin(-\alpha) & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 0 \\ -\sin(-\alpha) & 0 & \cos(-\alpha) & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & x \\ 0 & 1 & 0 & y \\ 0 & 0 & 1 & z \\ 0 & 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}$$

82

変換行列を直接更新する方法(1)

• 視点の方位角 $\Delta\alpha$

- 現在の変換行列に左側から回転をかける
(①の位置に回転行列を挿入)

$$\begin{pmatrix} \cos(-\alpha) & 0 & \sin(-\alpha) & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 0 \\ -\sin(-\alpha) & 0 & \cos(-\alpha) & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & x \\ 0 & 1 & 0 & y \\ 0 & 0 & 1 & z \\ 0 & 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}$$

$$\begin{pmatrix} \cos(-\Delta\alpha) & 0 & \sin(-\Delta\alpha) & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 0 \\ -\sin(-\Delta\alpha) & 0 & \cos(-\Delta\alpha) & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} R_{00} & R_{01} & R_{02} & T_x \\ R_{10} & R_{11} & R_{12} & T_y \\ R_{20} & R_{21} & R_{22} & T_z \\ 0 & 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}$$

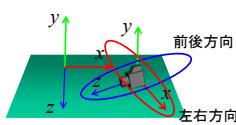
M

83

変換行列を直接更新する方法(2)

・視点の水平位置 $\Delta x, \Delta z$

- ワールド座標系ではなく、視点(カメラ座標系)から見て前後左右に移動する必要がある



84

変換行列を直接更新する方法(2)

・視点の水平位置 $\Delta x, \Delta z$

- ワールド座標系ではなく、視点(カメラ座標系)から見て前後左右に移動する必要がある

- 現在の変換行列に左側から平行移動をかける
(①の位置に平行移動行列を挿入)

$$\begin{pmatrix} \cos(-\alpha) & 0 & \sin(-\alpha) & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 0 \\ -\sin(-\alpha) & 0 & \cos(-\alpha) & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & x \\ 0 & 1 & 0 & y \\ 0 & 0 & 1 & z \\ 0 & 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}$$

① ② ③

$$\begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & \Delta x \\ 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & \Delta z \\ 0 & 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} R_{00} & R_{01} & R_{02} & T_x \\ R_{10} & R_{11} & R_{12} & T_y \\ R_{20} & R_{21} & R_{22} & T_z \\ 0 & 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}$$

カメラ座標系での移動
(回転変換は影響しない)

85

プログラム(1)

```
// 変換行列を更新(Walkthroughモード・直接更新)
if ( mode == VIEW_WALKTHROUGH_DIRECT )
{
    // 横方向の右ボタンダラッグに応じて、視点を水平方向に回転
    if ( delta_mouse_right_x != 0 )
    {
        // 視点の水平方向の回転量を計算
        float delta_yaw = delta_mouse_right_x * 1.0;

        // 現在の変換行列(カメラの向き)を取得
        float m[ 16 ];
        glGetFloatv( GL_MODELVIEW_MATRIX, m );

        // 変換行列を初期化
        glMatrixMode( GL_MODELVIEW );
        glLoadIdentity();

        // 変換行列を更新
        [Red box]
    }
}
```

86

プログラム(2)

```
// 左ボタンダラッグに応じて、視点を前後左右に移動(カメラの向きを基準として前後左右に移動)
if ( ( delta_mouse_left_x != 0 ) || ( delta_mouse_left_y != 0 ) )
{
    // 左右の移動量、前後の移動量を設定
    float dx = delta_mouse_left_x * 0.1f;
    float dz = delta_mouse_left_y * 0.1f;

    // 現在の変換行列(カメラの向き)を取得
    float m[ 16 ];
    glGetFloatv( GL_MODELVIEW_MATRIX, m );

    // 変換行列を初期化
    glMatrixMode( GL_MODELVIEW );
    glLoadIdentity();

    // 変換行列を更新
    [Red box]
}
```

87

視点操作の実現方法

	媒介変数	直接更新
方法1: Dolly	サンプル	サンプル
方法2: Scroll	レポート課題	レポート課題
方法3: Walkthrough	レポート課題	レポート課題

88

媒介変数による方法

・視点の方位角 α

- マウス操作に応じて、 α を変化させる

・視点の水平位置 x, z

- 視点(カメラ)から見て前後・左右に移動するよう x, z を変化させる必要がある
- ワールド座標系で見た、カメラ座標系の x, z 軸の方向ベクトルを求める必要がある
 - 現在の視野変換行列から取得することもできるし、
 - 三角関数を使って自分で計算することもできる

89

カメラの方向の求め方

・現在の視野変換行列から取得する方法

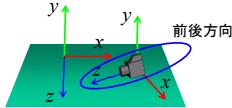
- 現在の視野変換行列を M とすると、ワールド座標系からみたカメラ座標系のZ軸(視点の前後方向のベクトル)は、 (R_{zx}, R_{zy}, R_{zz}) になる

- X軸(左右方向)も、同様の考え方で取得できる

$$M = \begin{pmatrix} R_{xx} & R_{xy} & R_{xz} & x \\ R_{yx} & R_{yy} & R_{yz} & y \\ R_{zx} & R_{zy} & R_{zz} & z \\ 0 & 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}$$

ワールド座標系のZ軸がカメラ座標系で
どのようなベクトルになるか

カメラ座標系のZ軸がワールド座標系で
どのようなベクトルになるか



90

プログラム

```
// 視点パラメタを更新(Walkthroughモード・媒介変数)
if ( mode == VIEW_WALKTHROUGH_PARAM )
{
    // 横方向の右ボタンダラッグに応じて、視点を水平方向に回転
    if ( delta_mouse_right_x != 0 )
    {
        // 視点操作1(Dolly Mode)と同じ
    }
    // 左ボタンダラッグに応じて、視点を前後左右に移動(カメラの向きを基準とした前後左右)
    if ( ( delta_mouse_left_x != 0 ) || ( delta_mouse_left_y != 0 ) )
    {
        // 左右の移動量、前後の移動量を設定
        float dx = delta_mouse_left_x * 0.1;
        float dz = delta_mouse_left_y * 0.1;

        // 現在の変換行列(カメラの向き)を取得
        float m[16];
        glGetFloatv( GL_MODELVIEW_MATRIX, m );

        // ワールド座標系でのカメラの移動量を計算
        view_center_x += dx;
        view_center_z += dz;
    }
}
```

$$\begin{pmatrix} 0 & 4 & 8 & 12 \\ 1 & 5 & 9 & 13 \\ 2 & 6 & 10 & 14 \\ 3 & 7 & 11 & 15 \end{pmatrix}$$

カメラの前後方向

91

レポート課題

レポート課題

	媒介変数	直接更新
方法1: Dolly	サンプル	サンプル
方法2: Scroll	レポート課題	レポート課題
方法3: Walkthrough	レポート課題	レポート課題

92

93

レポート課題

- 視点操作方法2・方法3を実現するプログラムを作成せよ
 - 視点操作方法2(Scroll)・媒介変数
 - 視点操作方法3(Walkthrough)・直接更新
 - 視点操作方法2(Scroll)・直接更新
 - 視点操作方法3(Walkthrough)・媒介変数
 - サンプルプログラム(view_sample.cpp)をもとに作成したプログラムを提出
 - Moodleの本講義のコースから提出
 - 締切:Moodleの提出ページを参照

94

レポート課題 提出方法

Moodleから、以下の2つのファイルを提出

- 作成したプログラム(テキスト形式)
 - view_sample.cpp
- 変更箇所のみを書き出したレポート(PDF)
 - 本講義のウェブサイトで公開している LaTeX のテンプレートをもとに、作成する
 - LaTeX の環境設定方法は、Moodleの説明を参照
 - LaTeX が使えない場合は、別のソフトウェアを使って作成しても構わないが、テンプレートと同様の様式・内容になるようにする

95

レポート課題 演習問題

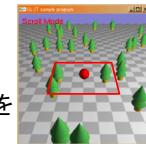
- レポート課題の提出に加えて、レポート課題の理解度を確認するための Moodle 演習問題にも解答する
 - 解答締切は、レポート提出と同じ
 - 締切までは解答を変更可、締切後に正解が表示
 - レポート課題のヒントにもなっているので、レポート課題で分からぬ箇所があれば、演習問題の説明・選択肢を参考にして考えても良い
 - 本演習問題の点数は、演習課題の成績の一部として考慮する

96

より高度な視点制御

- 媒介変数の計算方法を工夫
- 例: 注視点の細かい移動を防ぐ
 - 対象物が少し動くだけでも、視点が追従して動くため、見にくい
 - 対象物の位置変化が一定範囲を超えたときにのみ視点位置を変更
- 例: 視点の角度を自動調節
 - 視点を注視点から離すと、全体を俯瞰して見られるように、自動的に視点の仰角を大きくする

97



まとめ

- 前回のサンプルプログラムの視点処理(復習)
- 視点操作のプログラム
- 視点操作方法1(Dolly Mode)
 - 媒介変数を使う方法
 - 変換行列を直接更新する方法
- 視点操作方法2(Scroll Mode)
- 視点操作方法3(Walkthrough Mode)
- レポート課題

98

次回予告

- 幾何形状データの読み込みと管理
 - 幾何形状データ
 - ファイル形式
 - データ構造と描画処理
 - ファイル読み込み処理の作成
 - Cによる実装
 - C++による実装
 - 頂点配列の利用



99